

# Introduction à la programmation MPI

IF247 Algorithmique Parallèle

Philippe SWARTVAGHER

[ph-sw.fr](mailto:ph-sw.fr)



# À propos de ce (sous-)cours

Partie pratique de IF247 Algorithmique Parallèle

## Organisation

- ▶ 5 séances de TP ( $5 \times 2h$ )

## Agenda

Séance 1 Introduction à MPI

Séance 2 Algorithme de tri en MPI

Séances 3 et 4 Multiplication de matrices

Séance 5 Surprise !

## Objectif

- ▶ Découvrir les bases de MPI pour la programmation parallèle

## Évaluation

- ▶ Petit rapport et code de la multiplication de matrices à rendre

## Introduction rapide au HPC

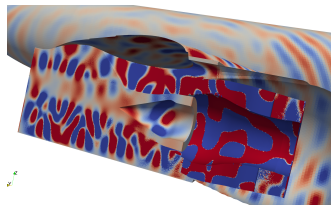
# High Performance Computing

Utilisation d'ordinateurs pour résoudre des problèmes numériques complexes

# Problèmes numériques

Généralement des simulations numériques :

- ▶ Prévisions météorologiques, climatiques
- ▶ Phénomènes physiques (évite de vraiment détruire des voitures !)
- ▶ Séismes
- ▶ Physique nucléaire
- ▶ Biologie
- ▶ Chimie
- ▶ ...



En haut : modélisation d'un avion ; en bas : simulation de la pression acoustique sur l'aile.

Emmanuel Agullo, Marek Felšöci, Guillaume Sylvand. Direct solution of larger coupled sparse/dense linear systems using low-rank compression on single-node multi-core machines in an industrial context. IPDPS 2022 - 36th IEEE International Parallel and Distributed Processing Symposium, May 2022.

# Problèmes numériques

- ▶ Demande *beaucooooooup* de calculs
- ▶ Gros problèmes : exécutions longues
  - ▶ Plusieurs heures, jours, semaines, ...
- ▶ Travail sur beaucoup de données : demande beaucoup de mémoire
  - ▶ Une matrice dense  $300\,000 \times 300\,000$  en simple précision : 335 GB

# Problèmes numériques

- ▶ Demande *beaucooooooup* de calculs
- ▶ Gros problèmes : exécutions longues
  - ▶ Plusieurs heures, jours, semaines, ...
- ▶ Travail sur beaucoup de données : demande beaucoup de mémoire
  - ▶ Une matrice dense  $300\,000 \times 300\,000$  en simple précision : 335 GB

**Pas réalisable sur votre ordinateur portable !**

# Des super-ordinateurs

Super-calculateurs / clusters /  
machines / serveurs / nœuds / ...

- ▶ Serveurs « classiques » avec les dernières technologies
- ▶ Dédiés aux applications HPC
- ▶ En pratique : serveurs puissants connectés par un réseau



Frontier : super-ordinateur le plus puissant du monde en 2023, selon le classement [Top500](#).

Wikipedia, OLCF at ORNL



# Comparaison

## Votre ordinateur portable

1 processeur avec 4 cœurs

4 GB mémoire RAM

Éventuellement 1 GPU

Ethernet

Latence :  $\sim$  ms

Débit : 1 Gbit/s

200 Gflops

## Un serveur HPC

2 processeurs avec 64 cœurs chacun

256 GB mémoire RAM

Jusqu'à 4 GPUs, FPGA, Xeon Phi, ...

Réseau rapide

Latence :  $\sim$   $\mu$ s

Débit : 20 Gbit/s

3000 Gflops

---

× 2 - 3000 serveurs dans un cluster !

# Utilisation des clusters

Utilisation par de nombreuses personnes simultanément

⇒ Ordonnanceur de travaux :

- ▶ *job scheduler, batch scheduler*
- ▶ Réserve un ensemble de serveurs pour une personne, pendant un temps donné, lance les programmes sur les serveurs
- ▶ Exemples : Slurm, OAR, Torque

# Deux niveaux de parallélisme

## Inter-nœud

- ▶ Parallélisation sur **plusieurs nœuds**
- ▶ Mémoire distribuée
- ▶ Besoin de **communications réseau** entre les nœuds pour échanger des données
- ▶ Programmation : (par exemple) MPI (la suite de ce cours, option CISD)

## Intra-nœud

- ▶ Parallélisation sur les différents cœurs d'**un nœud**
- ▶ Mémoire partagée (pas besoin de communications réseau)
- ▶ Programmation : (par exemple) OpenMP (cours *IT224 Programmation multicoeur et GPU* au S8, option CISD), mais aussi MPI

# Deux expressions du parallélisme

## Parallélisme explicite

- ▶ Parallélisme et communications exprimés explicitement dans le code
- ▶ Maîtrise des performances
- ▶ Difficulté d'utiliser de façon optimale toute la puissance de calcul disponible

## Parallélisme implicite

- ▶ Parallélisme détecté par un support d'exécution (*runtime system*)
- ▶ Développement facilité
- ▶ Toutes les difficultés sont gérées par le support d'exécution

# Difficultés de la programmation réseau HPC

API offerte par la bibliothèque C pas adaptée :

- ▶ Programmation par sockets pas vraiment pratique
- ▶ Appels système : interruption pour passer en mode privilégié dans le noyau → coûteux !

Réseaux HPC spécifiques :

- ▶ Divers constructeurs, matériels, programmation différente
- ▶ Réseau haute performance
- ▶ Programmation en espace utilisateur

Remarques plus génériques :

- ▶ Comment assurer la portabilité du code ?
- ▶ Les développeurs d'applications HPC ne sont pas forcément des spécialistes de la programmation réseau...

⇒ Besoin d'abstraction !

# Introduction à MPI

## Message Passing Interface

- ▶ <https://www.mpi-forum.org/>
- ▶ Standard : définit une interface
- ▶ Première version du standard en 1994, version 4.0 en 2021
- ▶ Différentes implémentations : OpenMPI, MPICH, MVAPICH, Intel MPI, MadMPI, ...
- ▶ Permet d'abstraire les différentes façons de programmer les réseaux HPC
- ▶ Langages supportés dans le standard : C et Fortran ; portages en Python et autre

# Documentation

- ▶ Le standard lui-même :

<https://www.mpi-forum.org/docs/mpi-4.0/mpi40-report.pdf>

- ▶ Un site sympa (mais parfois incomplet) :

<https://rookiehpc.org/mpi/docs/index.html>

- ▶ Directement chez les implémentations :

<https://www.open-mpi.org/doc/current/>



# MPI Hello world

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <mpi.h>

int main(int argc, char* argv[])
{
    MPI_Init(&argc, &argv);

    printf("Hello world\n");

    MPI_Finalize();
    return EXIT_SUCCESS;
}
```

- ▶ Tous les symboles (fonctions, constantes, ...) sont préfixés par `MPI_`
- ▶ Pas d'appel à des fonctions MPI avant `MPI_Init()` ou après `MPI_Finalize()`

# Compilation

```
mpicc hello.c -o hello
```

`mpicc` est juste un raccourci vers le compilateur (`gcc`, par exemple) avec toutes les bonnes options (`-I`, `-l`, `-L`, ...) pour lier avec l'implémentation MPI

⇒ vous pouvez lui passer les options que vous passez habituellement à `gcc` (`-g`, `-O3`, `-Wall`, ...)

# Exécution

```
mpirun ./hello
```

Sépcification du nombre de processus :

```
mpirun -np 4 ./hello # lance 4 processus
```

Commencer avec un simple programme non MPI, par exemple :

```
mpirun hostname
```

## Sur une machine de l'Enseirb-Matmeca

```
# Rend disponible les commandes MPI :  
module load mpi/openmpi-x86_64  
  
mpicc hello.c -o hello  
mpirun ./hello
```

# Sur plusieurs machines de l'Enseirb-Matmeca

## Étape 1 : Connexion SSH

```
ssh <machine à côté de vous>
```

Si votre mot de passe vous est demandé, il faut créer une clé SSH :

```
ssh-keygen -t ed25519 -a 100 -C "Enseirb"  
# Pas de passphrase  
# Laissez l'emplacement par défaut  
  
cat $HOME/.ssh/id_ed25519.pub > \  
    $HOME/.ssh/authorized_keys
```

Connectez-vous aux machines que vous souhaitez utiliser (répondez **yes** si on vous demande une confirmation)

# Sur plusieurs machines de l'Enseirb-Matmeca

## Étape 2 : Module toujours disponible, partout

Ajouter à la fin de ~/.bashrc :

```
source /usr/share/Modules/init/bash
module load mpi/openmpi-x86_64
```

## Étape 3 : Fichier machines

Spécification des machines où lancer les processus :

```
mpirun -machinefile machines -np 4 ./hello
```

Fichier machines :

```
piano
clavecin
```

# Processus MPI

Chaque processus MPI est aussi un processus au sens système :

- ▶ Espace mémoire indépendant
- ▶ Programmes (presque) indépendants

Si (au plus) un processus MPI par cœur : exécution simultanée des processus  $\Rightarrow$  parallélisme

# Communicateur

## Groupe de processus MPI

- ▶ Nombre de processus dans un communicateur :

```
int MPI_Comm_size(MPI_Comm comm, int* size)
```

- ▶ Identifiant du processus *dans un communicateur*, appelé **rang** (allant de 0 à  $p - 1$ ) :

```
int MPI_Comm_rank(MPI_Comm comm, int* rank)
```

- ▶ Communicateur existant par défaut, contenant tous les processus :  
`MPI_COMM_WORLD`



# MPI Hello world

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <mpi.h>

int main(int argc, char* argv[])
{
    int rank, worldsize, hostname_len;
    char hostname[MPI_MAX_PROCESSOR_NAME];

    MPI_Init(&argc, &argv);

    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &worldsize);

    MPI_Get_processor_name(hostname, &hostname_len);

    printf(
        "[%s] Hello from rank %d ( / %d processes)\n",
        hostname, rank, worldsize
    );

    MPI_Finalize();

    return EXIT_SUCCESS;
}
```

## Modèle de programmation

- ▶ **Échange de messages** (message  $\Leftrightarrow$  donnée)
- ▶ Chaque processus MPI lance le même programme
- ▶ Différentes instructions suivant le rang du processus

```
// Le processus 0 envoie des données au processus 1:  
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);  
if (rank == 0)  
{  
    MPI_Send(...); // 0 envoie...  
}  
else if (rank == 1)  
{  
    MPI_Recv(...); // ... et 1 reçoit  
}  
  
// 0 envoie des données à tous les autres :  
MPI_Bcast(buffer, ..., 0, ...);
```

## Communications point-à-point

# Communications point-à-point

**Un** processus envoie une donnée à **un** autre processus

# Communications point-à-point

**Un** processus envoie une donnée à **un** autre processus

## Envoi

```
MPI_Send(  
    void* buffer,           // données à envoyer  
    int count,             // nombre d'éléments  
    MPI_Datatype datatype, // type des données  
    int dest_rank,         // rang du destinataire  
    int tag,               // tag du message  
    MPI_Comm comm         // communicateur  
);
```

# Communications point-à-point

**Un** processus envoie une donnée à **un** autre processus

## Réception

```
MPI_Recv(  
    void* buffer,          // où recevoir les données  
    int count,            // nombre d'éléments  
    MPI_Datatype datatype, // type des données  
    int src_rank,         // rang de l'émetteur  
    int tag,              // tag du message  
    MPI_Comm comm,       // communicateur  
    MPI_Status* status    // informations  
);
```

# Communications point-à-point

- ▶ `MPI_Send` et `MPI_Recv` sont **bloquants** : tant que le message n'est pas envoyé (pour `MPI_Send`) ou reçu (pour `MPI_Recv`), les fonctions ne retournent pas
- ▶ Valeur de retour s'il n'y a pas eu d'erreur : `MPI_SUCCESS`
- ▶ L'émetteur et le destinataire doivent être dans le même communicateur `comm`
- ▶ `dest_rank` et `src_rank` sont respectivement les rangs du destinataire et de l'émetteur, dans le communicateur `comm`
- ▶ Le `tag` doit être le même pour l'envoi et la réception
- ▶ `comm`, `src_rank` et `tag` permettent de faire le **matching** des messages
- ▶ `count` : nombre de données contiguës à envoyer (pour pouvoir envoyer des tableaux)

# Principaux types de données MPI

Valeurs possibles de `datatype` :

<code>MPI_Datatype</code>	Type C
<code>MPI_CHAR</code>	<code>char</code>
<code>MPI_SHORT</code>	<code>short int</code>
<code>MPI_INT</code>	<code>int</code>
<code>MPI_LONG</code>	<code>long int</code>
<code>MPI_UNSIGNED_CHAR</code>	<code>unsigned char</code>
<code>MPI_UNSIGNED_SHORT</code>	<code>unsigned short int</code>
<code>MPI_UNSIGNED</code>	<code>unsigned int</code>
<code>MPI_UNSIGNED_LONG</code>	<code>unsigned long int</code>
<code>MPI_FLOAT</code>	<code>float</code>
<code>MPI_DOUBLE</code>	<code>double</code>
<code>MPI_LONG_DOUBLE</code>	<code>long double</code>



# Jokers et MPI\_Status

## Processus source et/ou tag inconnus

- ▶ `MPI_ANY_SOURCE` pour accepter les messages de n'importe quel émetteur
- ▶ `MPI_ANY_TAG` pour accepter les messages avec n'importe quel tag

## MPI\_Status

```
struct MPI_Status {  
    int MPI_SOURCE; // src_rank  
    int MPI_TAG;    // suffisamment explicit  
    int MPI_ERROR; // éventuel code d'erreur  
};
```

Si on n'a pas besoin du statut de `MPI_Recv` : `MPI_STATUS_IGNORE`

## Exemple 1 : simple variable

```
int rank, value, tag = 1;

MPI_Init(&argc, &argv);
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);

if (rank == 0)
{
    value = 12;
    MPI_Send(&value, 1, MPI_INT, 1, tag, ↵
            MPI_COMM_WORLD);
}
else if (rank == 1)
{
    value = -1;
    MPI_Recv(&value, 1, MPI_INT, 0, tag, ↵
            MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
    printf("[%d] J'ai reçu la valeur %d\n", rank, ↵
            value);
}

MPI_Finalize();
```

## Exemple 2 : tableau

```
int nb_values = 15;
int* values = malloc(nb_values * sizeof(int));

if (rank == 0)
{
    MPI_Send(values, nb_values, MPI_INT, 1, tag, ←
             MPI_COMM_WORLD);
}
else if (rank == 1)
{
    MPI_Recv(values, nb_values, MPI_INT, 0, tag, ←
            MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
}

free(values);
```

## Exemple 2 : tableau

```
int nb_values = 15;
int* values = malloc(nb_values * sizeof(int));

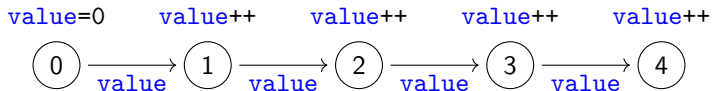
if (rank == 0)
{
    MPI_Send(values, nb_values, MPI_INT, 1, tag, ←
             MPI_COMM_WORLD);
}
else if (rank == 1)
{
    MPI_Recv(values, nb_values, MPI_INT, 0, tag, ←
            MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
}

free(values);
```

**Question** : pourquoi `else if (rank == 1)` et pas seulement `else`?

## Exercice : communication en anneau

Chaque processus  $p$  reçoit une valeur du processus  $p - 1$ , l'incrémente et l'envoie au processus  $p + 1$ .



### Remarques

- ▶ Doit fonctionner quelque soit le nombre de processus  $> 1$
- ▶ Le processus avec le rang le plus élevé affichera le résultat

À vous de jouer !

Communications collectives

# Communications collectives

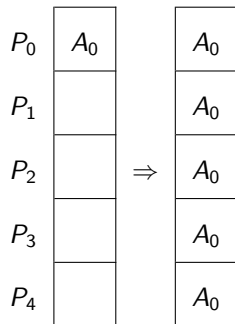
Tous les processus MPI appartenant à un communicateur sont impliqués

- ▶ Ils doivent **tous** appeler la fonction collective

## Différents types de collectives

- ▶ **One-to-all** : un processus envoie à tous les autres
- ▶ **All-to-one** : tous les processus envoient à un processus
- ▶ **All-to-all** : tous les processus envoient à tous les processus

# Broadcast



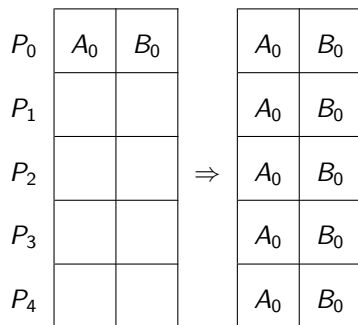
Exemple avec `count = 1`

```
int MPI_Bcast(  
    void* buffer,  
    int count,  
    MPI_Datatype datatype,  
    int root_rank,  
    MPI_Comm comm  
);
```

- ▶ `root_rank` est le rang du processus dans `comm` qui envoie les données
- ▶ `buffer` est l'adresse qui contient les données si `rank==root_rank`, ou l'adresse où recevoir les données sinon



# Broadcast



Exemple avec `count = 2`

```
int MPI_Bcast(  
    void* buffer,  
    int count,  
    MPI_Datatype datatype,  
    int root_rank,  
    MPI_Comm comm  
);
```

- ▶ `root_rank` est le rang du processus dans `comm` qui envoie les données
- ▶ `buffer` est l'adresse qui contient les données si `rank==root_rank`, ou l'adresse où recevoir les données sinon

## Broadcast : exemple

```
int rank, value = -1;

MPI_Init(&argc, &argv);
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);

if (rank == 0)
{
    value = 12;
}

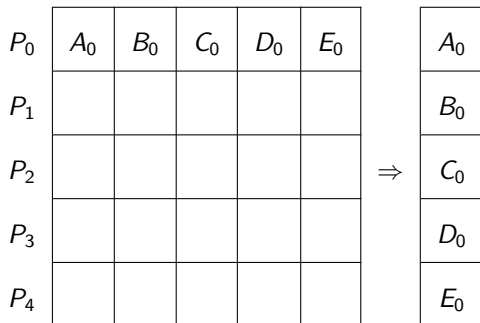
MPI_Bcast(&value, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);

printf("[%d] J'ai la valeur %d\n", rank, value);

MPI_Finalize();
```

# Scatter

Répartit les données d'un processus sur plusieurs processus :

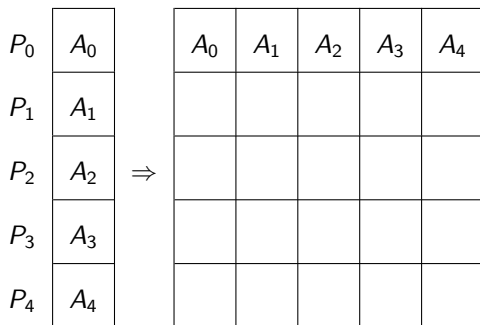


# Scatter

```
int MPI_Scatter(  
    const void* buffer_send,  
    int count_send,  
    MPI_Datatype datatype_send,  
    void* buffer_recv,  
    int count_recv,  
    MPI_Datatype datatype_recv,  
    int root,  
    MPI_Comm communicator  
);
```

# Gather

Inverse de `MPI_Scatter` : rassemble les données de plusieurs processus sur un processus :

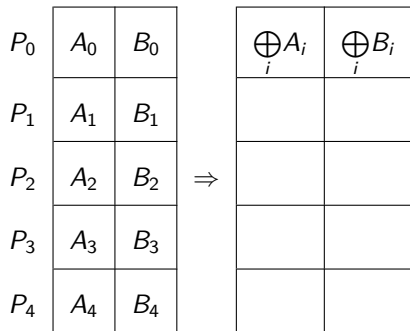


# Gather

```
int MPI_Gather(  
    const void* buffer_send,  
    int count_send,  
    MPI_Datatype datatype_send,  
    void* buffer_recv,  
    int count_recv,  
    MPI_Datatype datatype_recv,  
    int root,  
    MPI_Comm communicator  
);
```

# Réduction

Applique l'opération  $\oplus$  aux données sur plusieurs processus et stocke le résultat sur **un** processus :



Principales opérations possibles :

MPI\_Op  
MPI\_MAX  
MPI\_MIN  
MPI\_SUM  
MPI\_PROD

- ▶ D'autres opérations existent
- ▶ Possibilité de créer ses propres opérations

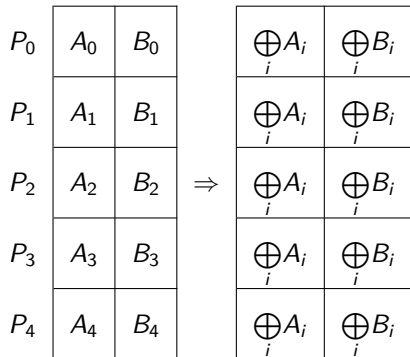
## Réduction

```
int MPI_Reduce(  
    const void* send_buffer,  
    void* receive_buffer,  
    int count,  
    MPI_Datatype datatype,  
    MPI_Op operation,  
    int root,  
    MPI_Comm communicator  
);
```



## Réduction sur tous les processus

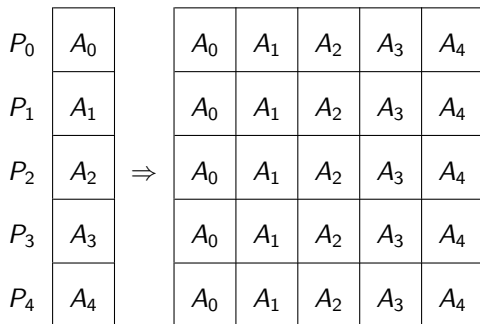
Applique l'opération  $\oplus$  aux données sur plusieurs processus et stocke le résultat sur **tous les** processus :



```
int MPI_Allreduce(  
    void* send_buffer,  
    void* receive_buffer,  
    int count,  
    MPI_Datatype datatype,  
    MPI_Op operation,  
    MPI_Comm communicator  
);
```

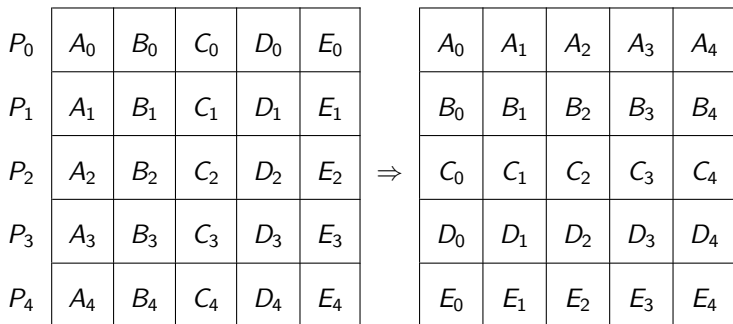
## Autres collectives

### MPI\_Allgather



## Autres collectives

`MPI_Alltoall`



## Autres collectives

### MPI\_Scan



# Autres collectives

Et encore d'autres collectives :

- ▶ `MPI_Exscan`
- ▶ `MPI_Reduce_scatter`
- ▶ `MPI_Reduce_scatter_block`

Certaines variantes :

- ▶ suffixées par `v` pour pouvoir préciser un nombre d'éléments distinct à envoyer à chaque processus
- ▶ suffixées par `w` pour pouvoir préciser des datatypes différents

# Barrière

```
int MPI_Barrier(MPI_Comm communicator);
```

Retourne lorsque **tous** les processus de `communicator` sont entrés dans la fonction

- ▶ Synchronise les processus
- ▶ Aide pour faire des mesures de temps
- ▶ Mais **attention** : aucune garantie que tous les processus sortent *simultanément* de la barrière !

**Question** : comment faire une barrière en utilisant les autres opérations collectives ?

## Exercice : approximer $\pi$

Par la méthode de l'aire d'un disque (l'aire d'un disque de rayon  $r$  vaut  $\pi r^2$ ) :

1. Choisir aléatoirement deux nombres  $x$  et  $y$  entre 0 et 1
2. Si  $x^2 + y^2 \leq 1$ , incrémenter un compteur  $c$
3. Répéter  $n$  fois les étapes 1 et 2
4.  $\pi \simeq 4 \frac{c}{n}$

Plus  $n$  est grand et plus l'approximation sera précise

## Parallélisation

?

## Exercice : approximer $\pi$

Par la méthode de l'aire d'un disque (l'aire d'un disque de rayon  $r$  vaut  $\pi r^2$ ) :

1. Choisir aléatoirement deux nombres  $x$  et  $y$  entre 0 et 1
2. Si  $x^2 + y^2 \leq 1$ , incrémenter un compteur  $c$
3. Répéter  $n$  fois les étapes 1 et 2
4.  $\pi \simeq 4 \frac{c}{n}$

Plus  $n$  est grand et plus l'approximation sera précise

### Parallélisation

1. Avec  $p$  processus, chaque processus exécute  $\frac{n}{p}$  fois les étapes 1 et 2
2. Un unique processus récupère les  $c_i$  des autres processus et calcule

l'estimation :  $\pi \simeq 4 \frac{\sum_{i=0}^p c_i}{n}$

### Récupérer les $c_i$

?



## Exercice : approximer $\pi$

Par la méthode de l'aire d'un disque (l'aire d'un disque de rayon  $r$  vaut  $\pi r^2$ ) :

1. Choisir aléatoirement deux nombres  $x$  et  $y$  entre 0 et 1
2. Si  $x^2 + y^2 \leq 1$ , incrémenter un compteur  $c$
3. Répéter  $n$  fois les étapes 1 et 2
4.  $\pi \simeq 4 \frac{c}{n}$

Plus  $n$  est grand et plus l'approximation sera précise

### Parallélisation

1. Avec  $p$  processus, chaque processus exécute  $\frac{n}{p}$  fois les étapes 1 et 2
2. Un unique processus récupère les  $c_i$  des autres processus et calcule l'estimation :  $\pi \simeq 4 \frac{\sum_{i=0}^p c_i}{n}$

### Récupérer les $c_i$

- ▶ `MPI_Gather` : le processus racine doit ensuite faire la somme
- ▶ `MPI_Reduce` : le processus racine récupère directement la somme

Communicateurs

# Création de communicateurs

**Rappel** : un communicateur (`MPI_Comm`) contient un ensemble de processus MPI pour communiquer

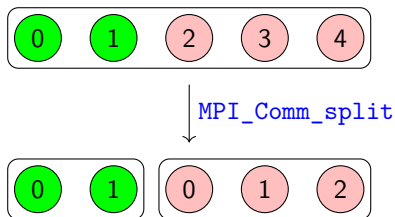
Plusieurs façons de créer des communicateurs :

- ▶ à partir d'un groupe de processus (`MPI_Group`)
- ▶ en scindant un communicateur en plusieurs sous-communicateurs

## Création de sous-communicateur

On scinde un communicateur parent en plusieurs communicateurs enfants :

- ▶ Tous les processus appellent `MPI_Comm_split`
- ▶ Les processus qui utilisent la même `color` se retrouvent ensemble dans le même nouveau communicateur enfant
- ▶ `key` permet de préciser le rang du processus dans le communicateur enfant



## Création de sous-communicateur

On scinde un communicateur parent en plusieurs communicateurs enfants :

- ▶ Tous les processus appellent `MPI_Comm_split`
- ▶ Les processus qui utilisent la même `color` se retrouvent ensemble dans le même nouveau communicateur enfant
- ▶ `key` permet de préciser le rang du processus dans le communicateur enfant

```
int MPI_Comm_split(  
    MPI_Comm parent_comm ,  
    int color ,  
    int key ,  
    MPI_Comm* new_comm  
);
```

Tout communicateur créé doit être libéré à la fin :

```
int MPI_Comm_free(MPI_Comm* comm);
```

## Example

```
int world_rank, world_size, sub_comm_rank;

MPI_Init(&argc, &argv);

MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &world_rank);
MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &world_size);

int comm_color = world_rank < (world_size / 2);
MPI_Comm sub_comm;
MPI_Comm_split(
    MPI_COMM_WORLD,
    comm_color,
    world_rank,
    &sub_comm
);
MPI_Comm_rank(sub_comm, &sub_comm_rank);

printf(
    "[%d] Rank in comm %d: %d\n",
    world_rank, comm_color, sub_comm_rank
);

MPI_Comm_free(&sub_comm);
```

Pour finir

# Encore beaucoup de choses à découvrir

## Fonctionnalités de MPI

- ▶ Communications non-bloquantes
- ▶ Datatypes et opérations de réduction personnalisés
- ▶ Topologies des processus MPI
- ▶ Communications one-sided
- ▶ Support du multithreading
- ▶ I/O parallèle
- ▶ Communications partitionnées
- ▶ ...

## Fonctionnement de MPI

- ▶ Différents protocoles réseau
- ▶ Mécanismes de progression
- ▶ Algorithmes de collectives
- ▶ ...



# Encore beaucoup de choses à découvrir

## Fonctionnalités de MPI

- ▶ Communications non-bloquantes
- ▶ Datatypes et opérations de réduction personnalisés
- ▶ Topologies des processus MPI
- ▶ Communications one-sided
- ▶ Support du multithreading
- ▶ I/O parallèle
- ▶ Communications partitionnées
- ▶ ...

Venez en spécialité CISD !

## Fonctionnement de MPI

- ▶ Différents protocoles réseau
- ▶ Mécanismes de progression
- ▶ Algorithmes de collectives
- ▶ ...